TD2

Q1

Périmètre = pi\*diamètre = pi \* 591 = 1 856 mm = 1,856 m.

Vitesse de rotation (tour/min) = avec v en km/h et p en m.

Hz = tour/s 🡪 Hz =

Vr = 8.96 V

F (Hz) =

Q2

Val = 0x26DD = 9949 microsecondes.

Q3

K = 1 500 000 ;

Q5

vitesse = K/ val\_timer;

if (PORTBbits.RB1 ==0) {

vitesse = vitesse / 1.609;

}

affich\_kmh((int)vitesse);

}

Q6

if(vitesse\_prec > vitesse)

{

PORTCbits.RC6= 1;

PORTCbits.RC5 = 0;

}

else if(vitesse\_prec < vitesse){

PORTCbits.RC5= 1;

PORTCbits.RC6 = 0;

}

else{

PORTCbits.RC6= 0;

PORTCbits.RC5 = 0;

}

vitesse\_prec = vitesse;